

X1-028 (2005/01/07)

تانسور - انرژی - تکانه I

mamwad@mailaps.org

محمد خرمی

سیستم ی شامل - میدان و ذره بررسی می شود. نشان داده می شود تانسور - انرژی - تکانه ی کانونیک - متناظر با میدان معادله ی پیوسته گی را بر نمی آورد، اما مجموع - این تانسور و تانسور - انرژی - تکانه ی ذرات معادله ی پیوسته گی را بر می آورد.

0 مقدمه

در نظریه ی میدان ها ی کلاسیک (مکانیک - محیط ها ی پیوسته) دیده می شود اگر برهم کنش ها ی سیستم به یک ی از مختصه ها ی فضا و زمان بسته گی نداشته باشند یک رابطه ی پیوسته گی بین - یک چگالی و یک چگالی ی جریان داریم. اگر چگالی ی جریان در مرز - فضایی صفر شود (یا فضا مرز نداشته باشد)، انتگرال - این چگالی ثابت - حرکت می شود. این چگالی و این چگالی ی جریان را از تانسور ی می سازند که به آن تانسور - انرژی - تکانه می گویند. این که پیوسته گی ی این چگالی ها و چگالی ی جریان ها ناشی از تقارن - سیستم تحت - انتقال ها ی فضایی یا زمانی است، اسم گذاری ی تانسور - انرژی - تکانه را توجیه می کند. اما یک کار - دیگر هم می شود کرد و آن این است که برهم کنش - تعداد ی ذره و میدان را در نظر بگیریم و نشان دهیم در این حالت رابطه ها ی

پی‌وسته‌گی پی داریم که ناشی از تقارن - سیستم تحت - انتقال - فضا و زمان اند؛ و در این رابطه‌ها چیزی که اسمش را چگالی \mathcal{E} (یا چگالی جریان) انرژی یا تکانه \mathcal{P} میدان گذاشته ایم با چگالی \mathcal{E} (یا چگالی جریان) انرژی یا تکانه \mathcal{P} ذرات جمع می‌شود. به این ترتیب، انرژی یا تکانه \mathcal{E} میدان چیزی است که اگر به انرژی یا تکانه \mathcal{P} ذرات اضافه شود، مجموع پایسته می‌ماند.

1 سیستم‌های از مرتبه i اول

سیستم i را در نظر بگیرید که متغیر دینامیکی \mathcal{E} آن یک (یا چند) میدان باشد. می‌گوییم این سیستم از مرتبه i اول است (یا تحول - این سیستم از یک کنش - مرتبه i می‌آید) اگر این شرایط برقرار باشد.

i یک تابعی \mathcal{E} از میدان هست، که تحول - میدان از آن به دست می‌آید.

معادله \mathcal{E} حرکت بین - زمان‌ها t_1 و t_2

$$[\forall (t, \mathbf{r}) \mid t_1 < t < t_2] : \mathcal{E}(t, \mathbf{r}; \phi) = 0, \quad (1)$$

است که

$$\mathcal{E}(t, \mathbf{r}; \phi) := \frac{\delta S}{\delta \phi(t, \mathbf{r})}, \quad (2)$$

و \mathbf{r} مکان است.

ii کنش انتگرال - یک چگالی لگرانژی \mathcal{L} روی فضا زمان است، که این چگالی \mathcal{L} لگرانژی تابع - فقط میدان و مشتق‌ها \mathcal{L} اول - آن نسبت به فضا و زمان (و) حیثاً خود - فضا و زمان) است. به‌طور دقیق‌تر،

$$[\forall (t, \mathbf{r}) \mid (t, \mathbf{r}) \in \Omega] : \frac{\delta S}{\delta \phi(t, \mathbf{r})} = \frac{\delta S_\Omega}{\delta \phi(t, \mathbf{r})}, \quad (3)$$

که

$$S_\Omega(\phi) = \int_\Omega d^{D+1}r \mathcal{L}[r, \phi(r), \partial\phi(r)]. \quad (4)$$

r مکان و زمان، D بُعد فضا، و Ω یک ناحیه ی باز در فضا زمان است.

در کل این متن، سیستم‌هایی که بررسی می‌شوند از مرتبه ی یک اند. دیده می‌شود برا ی سیستم ی که با چگالی ی لگرانژی ی \mathcal{L} توصیف می‌شود،

$$\mathcal{E}(r; \phi) = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{,\mu}} \right), \quad (5)$$

که در آن r^0 همان t است. در کل این متن، شاخص‌ها ی یونانی مقادارها ی 0 تا D و شاخص‌ها ی لاتین مقادارها ی 1 تا D را می‌گیرند. ∂_μ مشتق نسبت به r^μ با در نظر گرفتن بسنه‌گی ی ϕ و مشتق‌ها ی آن به r^μ است:

$$\begin{aligned} \partial_\mu \{F[r, \phi(r), \phi_{,\nu}(r)]\} &:= \partial_\mu^\phi \{F[r, \phi(r), \phi_{,\nu}(r)]\} \\ &+ \frac{\partial F}{\partial \phi(r)} \partial_\mu \phi + \frac{\partial F}{\partial \phi_{,\nu}(r)} \partial_\mu(\phi_{,\nu}), \end{aligned} \quad (6)$$

و

$$\begin{aligned} F[r+a, \phi(r), \phi_{,\nu}(r)] - F[r, \phi(r), \phi_{,\nu}(r)] &:= a^\mu \partial_\mu^\phi \{F[r, \phi(r), \phi_{,\nu}(r)]\} \\ &+ o(a). \end{aligned} \quad (7)$$

هم‌چنین،

$$\phi_{,\nu} := \partial_\nu \phi. \quad (8)$$

تانسور انرژی-تکانه ی کانونیک (Θ) را چنین تعریف می‌کنیم.

$$\Theta^\mu{}_\nu := \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{,\mu}} \phi_{,\nu} - \delta^\mu{}_\nu \mathcal{L}. \quad (9)$$

دیده می‌شود

$$\begin{aligned} \partial_\mu \Theta^\mu{}_\nu &= \left[\partial_\mu \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{,\mu}} \right) \right] \phi_{,\nu} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{,\mu}} \partial_\mu(\phi_{,\nu}) - \partial_\nu \mathcal{L}, \\ &= -[\mathcal{E}(r; \phi)] \phi_{,\nu} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} \phi_{,\nu} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi_{,\mu}} \partial_\mu(\phi_{,\nu}) - \partial_\nu \mathcal{L}, \end{aligned}$$

$$= -[\mathcal{E}(r; \phi)] \phi_{,\nu} - \partial_{\nu}^{\phi} \mathcal{L}. \quad (10)$$

از این جا دیده می شود اگر چگالی ی لگرانژی صریحاً به r^{ν} وابسته نباشد، روی لاک (یعنی اگر معادله ی حرکت برقرار باشد) طرف چپ صفر است:

$$\partial_{\nu}^{\phi} \mathcal{L} = 0 \quad \Rightarrow \quad \partial_{\mu} \Theta^{\mu}_{\nu} \stackrel{\text{ns}}{=} 0. \quad (11)$$

این ها را می شود در مثلاً فصل 13 از [1] یافت. دیده می شود تقارن تحت انتقال در یک ی از راستاها ی فضا زمان به یک معادله ی پیوسته گی می انجامد. این است که اسم تانسور انرژی-تکانه را توجیه می کند.

2 انرژی و تکانه ی ذرات

سیستم ی متشکل از یک مجموعه ذره را در نظر بگیرید که با لگرانژی ی L توصیف می شود که تابع مکان ها و سرعت ها ی ذره ها (واحیانهً زمان) است. معادله ی حرکت برای این سیستم

$$\mathcal{E}_{a i}(t, \mathbf{q}) = 0 \quad (12)$$

است، که

$$\mathcal{E}_{a i}(t, \mathbf{q}) := \frac{\delta S_{(t_1, t_2)}}{\delta q_a^i(t)}, \quad (13)$$

و

$$S_{(t_1, t_2)} = \int_{t_1}^{t_2} dt L[t, \mathbf{q}(t), \dot{\mathbf{q}}(t)]. \quad (14)$$

\mathbf{q}_a مکان ذره ی a و \mathbf{q} نماینده ی مکان همه ی ذره ها است، و $t_1 < t < t_2$. دیده می شود

$$\mathcal{E}_{a i}(t, \mathbf{q}) = \frac{\partial L}{\partial q_a^i} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_a^i} \right). \quad (15)$$

از تعریف معادله ی حرکت نتیجه می شود

$$\dot{p}_{ai} = -\mathcal{E}_{ai} + \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_a^i}, \quad (16)$$

که

$$p_{ai} := \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_a^i}. \quad (17)$$

هم چنین با تعریف -

$$p_0 := L - \sum_a p_{ai} \dot{q}_a^i, \quad (18)$$

دیده می شود

$$\dot{p}_0 = \sum_a \mathcal{E}_{ai} \dot{q}_a^i + \partial_0^q L, \quad (19)$$

که ∂^q یعنی مشتق گیری بدون - در نظر گرفتن - بسته گی ی \mathbf{q} و $\dot{\mathbf{q}}$ به زمان. (روشن است که p_0 منفی ی همیلتنی ی سیستم است.) این ها را می شود در مثلاً فصل 3 از [1] یافت.
فرض کنید بخواهیم چیزی مثل - چگالی ی تکانه و چگالی ی جریان - تکانه تعریف کنیم. طبیعی است برا ی هر ذره چگالی ی تکانه را حاصل ضرب - تکانه در یک دلنا ی دیرک [a] (در محل - ذره) تعریف کنیم، و چگالی ی جریان - تکانه را چگالی ی تکانه در سرعت - ذره:

$$\rho_i := \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] p_{ai},$$

$$\mathbf{J}_i := \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] p_{ai} \dot{\mathbf{q}}_a(t). \quad (20)$$

این دو رابطه را می شود در

$$J_i^\mu := \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] p_{ai} \dot{q}_a^\mu(t), \quad (21)$$

ترکیب کرد، که در آن تعریف کرده ایم

$$J_i^0 := \rho_i,$$

$$q_a^0 := t. \quad (22)$$

با توجه به رابطه ي

$$\partial_\mu \{ \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \dot{q}_a^\mu(t) \} = 0, \quad (23)$$

ديده مي شود اگر Q_a تابع - فقط t باشد،

$$\partial_\mu \left\{ \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] Q_a(t) \dot{q}_a^\mu(t) \right\} = \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \dot{Q}_a(t). \quad (24)$$

پس

$$\begin{aligned} \partial_\mu J_i^\mu &= \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \dot{p}_{a i}(t), \\ &= \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \left(-\varepsilon_{a i} + \frac{\partial L}{\partial q_a^i} \right). \end{aligned} \quad (25)$$

ديده مي شود اين چگالي و چگالي ي جريان معادله ي پي وسته گي را بر نمي آورند، مگر اين که مشتق L نسبت به q^i - همه ي ذره ها صفر باشد. البته

$$\frac{d}{dt} \left(\sum_a p_{a i} \right) \stackrel{\text{ns}}{=} \sum_a \frac{\partial L}{\partial q_a^i}, \quad (26)$$

که يعني اگر طرف راست صفر شود (سيستم تحت انتقال - هم زمان - همه ي ذره ها در راستاي i تقارن داشته باشد) انتگرال - چگالي ي مئلفه ي i - تکانه ثابت است، هر چند چگالي ي J_i^μ رابطه ي پي وسته گي را بر نمي آورد.

در مورد مئلفه ي صفر - تکانه، وضع از اين هم بدتر است، چون راه - واضح ي براي تجزيه ي p_0 به شکل - مجموع ي از p_{a0} ها ديده نمي شود. p_0 ممکن است جمله ها يي داشته باشد که شامل مکان و سرعت - چند ذره اند، يعني ناشي از برهم کنش - ذره ها با هم اند. اگر L را بشود به شکل - مجموع ي از L_a ها نوشت، که L_a به ازاي هر a شامل - فقط مکان و سرعت - ذره ي a باشد، آن وقت مي شود تعريف کرد

$$p_{a0} := L_a - p_{a i} \dot{q}_a^i, \quad (27)$$

و در اين حالت J_0^μ هم مثل - (21) اما با p_{a0} به جاي $p_{a i}$ تعريف مي شود. در نتيجه،

$$J_\nu^\mu := \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] p_{a \nu} \dot{q}_a^\mu(t). \quad (28)$$

مانسته ي (25) هم می شود

$$\partial_\mu J_0^\mu = \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] (\varepsilon_{a i} \dot{q}_a^i + \partial_0^q L_a). \quad (29)$$

در این حالت هم چگالی ي p_0 و چگالی ي جریان p_0 رابطه ي پیوسته گی را بر نمی آورند، مگر مشتق p_0 صریح L_a همه ي ها نسبت به زمان صفر باشد. سرانجام، مانسته ي (26) می شود

$$\frac{d}{dt} \left(\sum_a p_{a0} \right) \stackrel{\text{ns}}{=} \sum_a \partial_0^q L_a, \quad (30)$$

که یعنی اگر طرف راست صفر شود (سیستم تحت انتقال p_0 زمان تقارن داشته باشد) انتگرال p_0 چگالی ي مؤلفه ي 0 تکانه ثابت است، هر چند چگالی ي J_0^μ رابطه ي پیوسته گی را بر نمی آورد.

رابطه ي پیوسته گی نشانه ي نوع ی پایسته گی ي موضعی است. دیده می شود تقارن تحت انتقال p_0 فضا یا زمان برا ي برقراری ي رابطه ي پیوسته گی بین p_0 چگالی و چگالی ي جریان p_0 تکانه یا انرژی کافی نیست، هر چند برا ي پایسته گی ي تکانه یا انرژی ي کل کافی است. توصیف p_0 کیفی ي این پدیده آن است که برهم کنش p_0 ذرات با هم موضعی نیست، پس پایسته گی ي تکانه ي کل ممکن است به این شکل برآورده شود که تکانه ي یک ذره (در یک جا) کم شود، و تکانه ي ذره ي دیگری (در یک جا ي دیگر) زیاد شود. در این حالت تکانه ي کل پایسته مانده، اما این پایسته گی موضعی نیست.

3 برهم کنش p_0 میدان با ذره

سیستم ی شامل p_0 یک (یا چند) میدان و یک (یا چند ذره) را در نظر بگیرید. چگالی ي لگرانژی ي چنین سیستم ی به شکل p_0

$$\mathcal{L}(\mathbf{q}, \dot{\mathbf{q}}, \phi, \partial\phi, r) = \mathcal{L}_F(\phi, \partial\phi, r) + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \tilde{L}_a(\mathbf{q}_a, \dot{\mathbf{q}}_a, \phi, \partial\phi, t) \quad (31)$$

است. در سیستم ی که چگالی ي لگرانژی p_0 به شکل p_0 بالا باشد، معادله ي حرکت p_0 میدان شامل p_0 مکان p_0 هر یک ذره ها است و هر ذره به شکل p_0 چشمه ای نقطه ای رفتار

می‌کند. معادله ی حرکت - هر ذره هم شامل مکان و سرعت و شتاب - آن ذره، و نیز میدان در مکان - آن ذره است. ذره‌ها با هم برهم‌کنش - مستقیم ندارند. مثال - چنین سیستم ی برهم‌کنش - ذره‌ها ی باردار با میدان - الکترومغناطیسی است. برای سیستم ی که چگالی ی لگرانژی ی آن (31) است، معادلات - حرکت می‌شوند

$$\mathcal{E} = \mathcal{E}_F + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial \phi} - \sum_a \partial_\mu \left\{ \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial \phi, \mu} \right\}, \quad (32)$$

$$\mathcal{E}_{a i} = \left(\frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial q_a^i} + \frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial r^i} \right) \Big|_{\mathbf{r}=\mathbf{q}_a(t)} - \frac{d}{dt} \left[\frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial \dot{q}_a^i} \Big|_{\mathbf{r}=\mathbf{q}_a(t)} \right]. \quad (33)$$

در این جا \mathcal{E}_F همان \mathcal{E} ولی با \mathcal{L}_F به جا ی \mathcal{L} است. (33) را می‌شود چنین نوشت

$$\mathcal{E}_{a i} = \frac{\partial L_a}{\partial q_a^i} - \dot{p}_{a i}, \quad (34)$$

که

$$L_a(\mathbf{q}_a, \dot{\mathbf{q}}_a, t) := \tilde{L}_a(\mathbf{q}_a, \dot{\mathbf{q}}_a, \phi, \partial \phi, t) \Big|_{\mathbf{r}=\mathbf{q}_a(t)}. \quad (35)$$

$p_{a 0}$ هم مثل - (27) تعریف می‌شود، و در نتیجه

$$\dot{p}_{a 0} = \mathcal{E}_{a i} \dot{q}_a^i + \partial_0^q \tilde{L}_a \Big|_{\mathbf{r}=\mathbf{q}_a(t)}. \quad (36)$$

4 معادلات - پی‌وسته‌گی

از (10) نتیجه می‌شود

$$\begin{aligned} A_\nu &:= \partial_\mu \left[-\Theta_{F\nu}^\mu - \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial \phi, \mu} \phi, \nu \right] \\ &= \mathcal{E} \phi, \nu + \partial_\nu^\phi \mathcal{L}_F + \sum_a (\partial_\nu^\phi - \partial_\nu) \{ \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \tilde{L}_a \} \\ &= \mathcal{E} \phi, \nu + \partial_\nu^\phi \mathcal{L}_F + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] [(\partial_\nu^\phi - \partial_\nu) \tilde{L}_a], \end{aligned} \quad (37)$$

که Θ_F شبیه Θ تعریف می شود، اما با \mathcal{L}_F به جای \mathcal{L} . شاخص ν را یک بار فضایی و یک بار زمانی می گیریم. داریم

$$\partial_i^\phi \tilde{L}_a = 0. \quad (38)$$

به این ترتیب، با استفاده از (34) معادله ی (37) برای حالت $\nu = i$ می شود

$$A_i = \mathcal{E} \phi_{,i} + \partial_i^\phi \mathcal{L}_F + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \left(\frac{\partial \tilde{L}}{\partial q_a^i} - \mathcal{E}_{ai} - \dot{p}_{ai} \right). \quad (39)$$

برای حالت $\nu = 0$ داریم

$$(\partial_0^\phi - \partial_0) \tilde{L}_a = (\partial_0^{q\phi} - \partial_0^q) \tilde{L}_a, \quad (40)$$

که در آن $\partial^{q\phi}$ یعنی مشتق گیری بدون در نظر گرفتن بستگی ی ϕ و $\partial\phi$ و \mathbf{q} و $\dot{\mathbf{q}}$ به زمان. از این جا (37) در حالت $\nu = 0$ می شود

$$A_0 = \mathcal{E} \phi_{,0} + \partial_0^\phi \mathcal{L}_F + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] [\partial_0^{q\phi} \tilde{L}_a + \mathcal{E}_{ai} \dot{q}_a^i - \dot{p}_{a0}]. \quad (41)$$

معادله ها ی (39) و (41) را می شود در یک معادله ترکیب کرد:

$$A_\nu + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \dot{p}_{a\nu} = \mathcal{E} \phi_{,\nu} + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \mathcal{E}_{ai} c_\nu^i + \partial_\nu^\phi \mathcal{L}_F + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \partial_\nu^{\text{exp}} \tilde{L}_a, \quad (42)$$

که در آن،

$$c_\nu^i := \begin{cases} \dot{q}^i, & \nu = 0 \\ -\delta_\nu^i, & \nu \neq 0 \end{cases}, \quad (43)$$

و

$$\partial_\nu^{\text{exp}} \tilde{L}_a := \begin{cases} \partial_0^{q\phi} \tilde{L}_a, & \nu = 0 \\ \frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial q_a^i}, & \nu \neq 0 \end{cases}. \quad (44)$$

ضمناً (43) را می شود به شکل بسته تر -

$$c_\nu^i = \partial_\nu [q^i(t) - r^i] \quad (45)$$

نوشت.

از (24) داریم

$$\sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \dot{p}_{a\nu} = \partial_\mu \left\{ \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] p_{a\nu}(t) \dot{q}_a^\mu(t) \right\}, \quad (46)$$

و از آن جا (42) می شود

$$\partial_\mu \tau^\mu{}_\nu = \mathcal{E} \phi_{,\nu} + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \mathcal{E}_{ai} \mathcal{C}_\nu^i + \partial_\nu^\phi \mathcal{L}_F + \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \partial_\nu^{\text{exp}} \tilde{L}_a, \quad (47)$$

که

$$\tau^\mu{}_\nu := \tau_{F\nu}^\mu + \tau_{I\nu}^\mu + \tau_{M\nu}^\mu, \quad (48)$$

و

$$\tau_{F\nu}^\mu := -\Theta_{F\nu}^\mu,$$

$$\tau_{I\nu}^\mu := -\sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] \frac{\partial \tilde{L}_a}{\partial \phi_{,\mu}} \phi_{,\nu},$$

$$\tau_{M\nu}^\mu := \sum_a \delta[\mathbf{r} - \mathbf{q}_a(t)] p_{a\nu} \dot{q}_a^\mu(t). \quad (49)$$

معادله‌ها ی (47) و (48) می گویند اگر سیستم تحت انتقال - یک ی از مثلثه‌ها ی فضای زمان تقارن داشته باشد، یک چگالی و چگالی ی جریان هست که روی لاک رابطه ی پی‌وسته گی را بر می آورد. این چگالی و چگالی ی جریان شامل - یک بخش است که از میدان می آید، یک بخش که از برهم کنش - ذره‌ها با میدان می آید، و یک بخش که از ذره‌ها می آید. تقارن نسبت به انتقال - زمان یعنی زمان در \mathcal{L}_F و \tilde{L}_a ها فقط از طریق - میدان و مکان - ذره‌ها ظاهر شود. تقارن نسبت به انتقال - فضا یعنی فضا در \mathcal{L}_F ، و نیز مکان - هر ذره در لگرانژی یش، فقط از طریق - میدان ظاهر شود.

البته این پی‌وسته گی زمان ی برقرار است که برهم کنش - ذره‌ها با هم فقط از طریق - میدان باشد. در این حالت تکانه ای که از یک ذره گرفته می شود مستقیماً به یک ذره ی دیگر نمی رسد بل که به میدان منتقل می شود، و به همین خاطر است که پایسته گی موضعاً برقرار می شود.

5 مرجع

- [1] Herbert Goldstein, Charles Poole, & John Safko; "Classical mechanics",
3rd edition (Addison Wesley, 2002)

6 اسم - خاص

- [a] Dirac